

Robot Hàn VR008ALII

Khả năng hoạt động

- Góc quay $\pm 155^{\circ}$
- Cánh tay trên $+150^{\circ}; -100^{\circ}$
- Góc quay ngang: $+90^{\circ}; -80^{\circ}$
- Góc quay khớp (cổ tay quay) $\pm 270^{\circ}$
- Độ uốn cong phần trước cơ bản $\pm 160^{\circ}$
- Độ xoắn khớp nối $\pm 400^{\circ}$

Tốc độ làm việc

- Góc quay 2.62 rad/s; $150^{\circ}/s$
- Cánh tay trên 2.62 rad/s; $150^{\circ}/s$
- Cánh tay dưới 2.62 rad/s; $150^{\circ}/s$
- Góc quay khớp 4.54 rad/s; $260^{\circ}/s$
- Độ uốn cong 4.54 rad/s; $260^{\circ}/s$
- Độ xoắn khớp nối 6.98 rad/s; $400^{\circ}/s$
- Khả năng:
 - + Thực hiện quá trình lập trình, hàn gia công chi tiết tự động.
 - + Lập trình đường hàn, điều khiển Robot thực hiện quá trình hàn tự động
 - + Khả năng dịch chuyển theo 6 phương tự do

Tầm với ***1.7m***

Tải trọng đầu Robot tối đa ***6kg***

- Tất cả các trục đều có hệ thống phanh
- Đế bắt máy và tư thế bắt máy: Trên sàn, trên tường hoặc trên trần nhà
- Độ chính xác vị trí lặp lại: $\pm 0,1mm$
- Nhiệt độ làm việc $0 \sim 45^{\circ}C$
- Có hệ thống an toàn và tự bảo vệ: (chống quá áp và chống va đập mở Hàn)

Thông số kỹ thuật bộ điều khiển lập trình Robot teach Pendant:

- Số trục điều khiển: 6 trục (có thể tới 18 trục)
- Phần mềm chạy trong: Panasonic software
- Dung lượng bộ nhớ: 5.000 lệnh
- Màn hình: LCD
- Hệ vào/ra người sử dụng: 32 điểm
- Trạng thái của hệ vào/ra

*** Cổng vào:**

- 1-Bắt đầu; 2-Dừng; 3-Lỗi từ chối;
- 4 -kiểu hoạt động; 5-kiểu dạy học; 6-Báo bật Servo

*** Cổng ra:**

- 1-Đang hoạt động; 2-Đang dừng; 3- Dừng khẩn cấp;
- 4-Kiểu chạy; 5-Kiểu dạy học; 6-Báo bật Servo;
- 7-Sẵn sàng hoạt động; 8- Báo sự cố.
- Làm mát: Bằng không khí
- Nhiệt độ và độ ẩm :0~45°C; 20~90% RH
- Nguồn điện đầu vào:
8KVA nguồn điện 3 pha 200/220V ± 10%
- Chiều dài cáp từ Robot đến tủ điều khiển: 5 m
- Chiều dài cáp đến bộ điều khiển Teach pendant:10m

Các thông số khác

Trọng lượng tổng

- Robot: 220kg
- Tủ điều khiển: 152kg

Phụ tùng kèm theo

- Sách hướng dẫn Tiếng Anh
- Màn hình LCD, Teach pendant
- Súng hàn MIG